

مکانیک سیالات و آپرودینامیک

جلد ۱۳، شماره ۱، بهار و تابستان ۱۴۰۳، صفحه ۶۷ الی ۸۴ شاپا الکترونیکی: ۲۹۸۰–۲۹۸۰ شاپا چاپی: ۳۲۷۸-۲۳۲۲



علمی – پژوهشی

Numerical investigation of the effect of synthetic jet, its position and number on the aerodynamic coefficients of the airfoil wing of a maneuverable aircraft A. Sharafi¹ R. khaki^{*2} R. Hassanvand³

Shahid Sattari Aeronautical University of Science and Technology, Tehran, Iran. (Received:2024/04/08, Revised: 2024/06/17, Accepted: 2024/07/06, Published: 2024/07/22) DOR:https://dor.isc.ac/dor/20.1001.1.23223278.1403.13.1.11.7

ABSTRACT

In this study, the effect of single and double synthetic jet actuators on the aerodynamic efficiency of the airfoil wing of a maneuverable aircraft has been numerically investigated using fluent software. The flow around the airfoil has been solved using the turbulent unsteady Reynolds-averaged Navier-Stokes equations with $k-\varepsilon$ Turbulence model in Fluent software. Investigations have been carried out at a Mach number of 0.15 (corresponding to a Reynolds number of two million) and at angles of attack from 0 to 19 degrees. The grid with 106469 elements is organized so that the y+ parameter on the airfoil boundary is in order 1 to discretize the computational domain. In these investigations, the single and double synthetic jet actuators are placed in different positions on the upper surface of the airfoil to obtain the most suitable position in terms of the best aerodynamic efficiency. The results of this numerical study showed that for a single synthetic jet, the highest aerodynamic efficiency value of the synthetic is in the 8.63% chord from the airfoil leading edge. Because in this position, the size of the separation bubble on the airfoil becomes smaller. Also, for the double synthetic jet, the highest aerodynamic efficiency is obtained in the synthetic jet positions of 8.63% and 12% chord from the airfoil leading edge. The highest percentage increase in single jet mode is 23.72%, and in double jet mode, it is 27.4%.

Keywords: Flow Separation, Synthetic Jet, Aerodynamics Efficiency, Numerical Study, Control Flow



دانشگاه علوم و فنون هوایی شهید ستاری، تهران، ایران

(دریافت: ۱۴۰۳/۰۱/۲۰، بازنگری: ۱۴۰۳/۰۳/۲۸، پذیرش: ۱۴۰۳/۰۴/۱۶، انتشار: ۱۴۰۳/۰۵/۱)

چکیدہ

در این مطالعه به بررسی عددی اثر محرک جت مصنوعی تکی و دوگانه بر راندمان آیرودینامیکی ایرفویل بال یک هواپیمای مانورپذیر با استفاده از نرمافزار فلوئنت پرداخته شده است. جریان حول ایرفویل، با استفاده از معادلات ناویر – استوکس رینولدز متوسط ناپایای آشفته با مدل آشفتگی کا – اپسیلون حلشده است. بررسی عددی در عدد ماخ ۱۵/۵ (متناظر با عدد رینولدز دو میلیون) و در زوایای حمله صفر تا ۱۹ درجه انجامشده است. برای گسسته سازی دامنه محاسباتی از شبکهبندی با سازمان با ۱۰۶۴۶۹ المان استفادهشده است. در این بررسی محرک جت مصنوعی تک و دوگانه در موقعیتهای مختلف روی سطح بالایی ایرفویل قرار گرفته تا مناسب ترین موقعیت ازلحاظ بهترین راندمان آیرودینامیکی به دست آید. نتایج این بررسی عددی نشان داد که برای جت مصنوعی تکی بیشترین مقدار راندمان آیرودینامیکی مربوط به جت مصنوعی قرار گرفته در موقعیت ۸۶/۳ درصدی طول وتر از لبه حمله ایرفویل است. زیرا در این موقعیت اندازه حباب جدایش بر روی ایرفویل کوچک تر میشود. همچنین برای جت مصنوعی دوگانه بیشترین راندمان آیرودینامیکی در موقعیتهای جت مصنوعی ۲۵/۶ و ت ایرفویل کوچک تر میشود. همچنین برای جت مصنوعی دوگانه بیشترین راندمان آیرودینامیکی در موقعیتهای جت مصنوعی ۲۵/۶ و ت دست می آید. همچنین بیشترین درصد افزایش راندمان آیرودینامیکی در حالت جت تکی ۲۳/۷۲ در این موقعیت اندازه حباب جدایش بر روی دست می آید. همچنین بیشترین درصد افزایش راندمان آیرودینامیکی در موقعیتهای جت مصنوعی ۲۵/۶ درصد است. وا**زههای کلیدی:** جدایش جریان، جت مصنوعی، بازده آیرودینامیکی در حالت جت تکی ۲۲/۷۲ درصد و در حالت جت دوتایی ۲۷/۶ درصد است.

This article is an open-access article distributed under the terms and conditions of the Creative Commons Attribution (CC BY) license.



Publisher: Imam Hussein University

C Authors

۱- پژوهشگر: sharafi@ssau.ac.ir

۲- دانشيار (نويسنده پاسخگو): Reza_khaki@yahoo.com

۳- کارشناسی ارشد: hasanvand.rezal@gmail.com

فهرست علائم و اختصارات

-	
ضریب برا	C_L
ضريب پسا	C_D
ضریب گشتاور پیچشی	C_M
نیروهای حجمی متوسط، N	\overline{f}
فشار متوسط، Pas	\overline{p}
چگالی توان متوسط، kg/m ³	\overline{q}
عدد رينولدز جريان	Re
عملگر جت مصنوعی	SJA
بردار سرعت متوسط، m/s	\overline{u}

علائم يونانى

زاويه حمله، Deg	α
راندمان آيروديناميكي	η
تانسور تبديل گراديان سرعت متوسط	$\overline{ au}$
چگالی متوسط، kg/m ³	$\overline{ ho}$

۱– مقدمه

روشهای کنترل جریان باعث به تأخیرافتادن پدیده جدایش جریان شده و سبب کاهش پدیده جریان برگشتی در محدوده جدایش جریان و بهبود بازده آیرودینامیکی و درنتیجه بهبود کارایی وسیله پرنده می گردند. کنترل جریان بهعنوان راهحلی برای تغییر ویژگیهای میدان جریان باهدف بهینهکردن رفتار میدان تعریف میشود. گد – ال – هک بهینهکردن رفتار میدان تعریف میشود. گد – ال – هک تسریع گذار از رژیم آرام به آشفته، جلوگیری یا ایجاد جدایش و سرکوب یا افزایش آشفتگی میداند. مزایای مهم کنترل جریان عبارتاند از: کاهش نیروی پسا، افزایش نیروی برآ، افزایش اختلاط و همچنین جلوگیری از افزایش سروصدا.

روشهای کنترل جریان بر روی بال هواپیما به دو گروه اصلی کنترل فعّال جریان و کنترل غیرفعال جریان طبقهبندی میشوند. درگذشته، بیشتر از شیوههای غیرفعال نظیر اصلاح شکل هندسی [۲ و ۳]، ایجاد مانع، نصب

تولیدکنندههای گردابه [۴ و ۵]، ریبلتها [۶]، ایجاد شیار روی بدنه تجهیزات [۷] بهمنظور تغییر گرادیان فشار و درنتیجه تأخیر و جلوگیری از جدایش جریان روی سطح جسم، استفاده میشد. در مقابل، روشهای کنترل فعال به روشهایی گفته میشود که برای انجاموظیفه اصلاح گرادیان فشار، به توان اضافی نیاز دارند که توسط یک واحد پیشرانه تولید میشود. بهعنوان نمونه برای شیوههای کنترل فعال میتوان از مکش و دمش [۸] و دمش و مکش همزمان سیال روی سطح جسم [۹]، ایرفویل نوسانی [۱۰ و ۱۱]، عملگر پلاسما [۱۲]، جت مصنوعی و... نام برد.

كنترل جدايش جريان با استفاده از عملگر جت مصنوعی در دهههای اخیر موردتوجه محققین قرار گرفته است. جتهای مصنوعی با مکش و دمش در لایهمرزی سروکار دارند. به کارگیری جتهای مصنوعی در مجاورت لایهمرزی، باعث افزودن انرژی به جریان و درنتیجه غلبه بر گرادیان فشار نامطلوب می شود که با این کار جدایش جريان به تأخير مىافتد. جت مصنوعى، روشى نوين براى کنترل جریان فعال است که شامل وسیلهای با شار جرمی صفر هست که بهصورت متناوب بر اساس فرکانس ورودی، عمل مکش و دمش جریان از یک دهانه کوچک را انجام میدهد. دمش و مکش جت توسط پیستون نوسانی که درون محفظه کار گذاشته شده اعمال می شود. عملکرد و بازده جت تولیدشده به پارامترهای مختلفی از قبیل فرکانس، دامنه و مکان تحریک بستگی دارد. عملگر جت مصنوعی برای کاربردهای آیرودینامیکی از قبیل به تأخيرانداختن واماندگی، افزايش نيروى برآى بالهايى با ابعاد کوچک، تغییر برآی وسایل پرنده و... کاربرد دارند. جت مصنوعی از راه روزنه و با استفاده از حرکت نوسانی دیافراگم شکل می گیرد. روش های مختلفی به منظور ایجاد حرکت یالسی دیافراگم در عملگرهای جت مصنوعی استفاده می شود. امواج صوتی، عملگرهای پیزوالکتریکی و یا سیستم سيلندر پيستون ميتوانند بهعنوان محرك جت مصنوعي استفاده شوند.

اولین توصیف دستگاه مشابه محرک جت مصنوعی توسط اینگارد^۱ ارائه شد [۱۳]. محرکهای شار جرم به

¹ KU. Ingard



شکل ۱: شماتیک عملگر جت مصنوعی و نحوه تولید جت مصنوعی و پارمترهای مؤثر بر آن [۱۴].

در طول دو دهه اخیر پژوهشگران برای مطالعه میزان اثربخشی محرکهای جت مصنوعی در کنترل جریان از نمونههای مختلفی در کارهای تحقیقاتی خود استفاده کردهاند که در جدول **۱** به نمونههایی از این تحقیقات اشاره می شود. طورگستردهای برای انواع روشهای کنترل جریان استفاده میشود. این محرکها برای کار به انرژی کمنیاز دارند که دارای اندازه آنها کوچک، وزن کم و هزینه کمی هستند و در صورت لزوم میتوانند بهراحتی در سطح جسم ادغام شوند. عملگر جت مصنوعی متداول شامل محفظهای است که در قسمت بالای آن روزنه کوچکی وجود دارد و سیال از راه این روزنه آزادانه جریان دارد. جریان داخل محفظه توسط پیستون نوسانی یا دیافراگم ارتعاشی هدایت میشود. نوسان تناوبی دیافراگم، باعث ایجاد نوسانهای میدان فشار در محفظه و روزنه خروجی میشود. از ارتعاش دیافراگم، جت مصنوعی شکل می گیرد که منشأ آن روزنه خروجی عملگر است [۱۴]. در شکل ۱ شماتیک عملگر جت مصنوعی و نحوه تولید جت نشان داده شده است.

دستاوردها	فرضيات و محدوديتها	موضوع تحقيق	روش بررسی	مرجع
تأخیر در شروع واماندگی بال با استفاده از جت مصنوعی لبه حمله و ازبینبردن جدایش جریان تا زاویه حمله ۲۵ درجه همچنین اصلاح گشتاور بالابر با استفاده از جت مصنوعی لبه فرار در زاویه حمله پایین	قرار گیری جت مصنوعی در دو موقعیت جداگانه لبه حمله و لبه فرار بال	کنترل ویژگیهای آیرودینامیکی یک بال با استفاده از جت مصنوعی	تجربى	مایلر (۲۰۰۵[۱۵]
تأخیر در جدایش جریان، بازآرایی خطوط جریان حول ایرفویل و تغییر بارهای آیرودینامیکی		بررسی کنترل آیروالاستیک بر روی یک بال هواپیما با استفاده از جت مصنوعی	شبیهسازی، تجربی و عددی	دونلا ^۲ و همکارانش ۲۰۰۷[۱۶]
بهبود معقولی در عملکرد آیرودینامیکی بهواسطهی افزایش نیروی برآ	بررسی کیفیت جریان و واماندگی ایرفویل در چهار موقعیت مختلف جت مصنوعی در روی ایرفویل و در ناحیه بعد از واماندگی	اثر جت مصنوعی روی تأخیر در واماندگی یک ایرفویل	عددی	دورانی ^۳ و همکارش ۲۰۱۱[۱۷]
تأخیر در جدایش جریان، افزایش قابل توجه راندمان آیرودینامیکی در زوایای حمله واماندگی، تأثیر کم جت بر جریان های چسبیده به سطح، استفاده از شرایط جریان ناپایا برای حالت معلق ⁸	بررسی پارامترهای جت در زوایای حمله و اعداد رینولدز مختلف با حل معادلات ناویر - استوکس بهصورت پایا و ناپایا با استفاده از مدل آشفتگی k-w SST	اثر جت مصنوعی بر روی یک ایرفویل بالزن ^{^۵}	عددی	سیفتسی ^۴ ۲۰۱۴[۱۸]
مؤثربودن جت مصنوعی در زوایای حمله پس واماندگی، افزایش ۶۶ درصدی راندمان آیرودینامیکی	بررسی در زوایای حمله واماندگی و پس از واماندگی برای رسیدن به حداکثر عملکرد آیرودینامیکی، متغیرهای بهینهسازی فرکانس، طول شکاف و مکان جت	بهینهسازی پارامترهای جت مصنوعی در کنترل جریان اطراف ایرفویل	عددی	منتظر ^۷ و همکارانش ۲۰۱۶[۱۹]

جدول (۱): بررسی پیشینه تحقیق و پژوهشها درزمینه عملگر جت مصنوعی

¹ Adam Cole Miller

² K.O' Donnella

³ N. Durrani

⁴ Meltem Ciftci

⁵ Flapping Airfoil

⁶ Hover

⁷ E Montazer

دستاوردها	فرضيات و محدوديتها	موضوع تحقيق	روش بررسی	مرجع
تأخیر در جدایش جریان، استخراج دستورالعملهای مفید در مورد تأثیر پارامترهای هندسی و عملیاتی بر طراحی جت مصنوعی	کاهش طول جدایش و عرض جریان معکوس در یک مدل پشته محدب	کنترل جدایش جریان و ناحیه گردش مجدد جریان در پشت یک مدل "پشته" محدب ^۲	عددی	ازاوی (۲۰۱۶[۲۰]
افزایش زوایای حداکثر ضریب برآ و واماندگی	ی جت مصنوعی بررسی سیگنال، شکل موج، فر کانس، ولتاژ، حفره و کنترل جدایش مشخصات فیزیکی روزنه، طراحی جت مصنوعی برای وی یک ایرفویل دستیابی به بهترین عملکرد		تجربى	دهالان ^۳ ۲۰۱۷[۲۱]
تأثیر جریان جت بر فرکانس میدانهای جریان جداشده، ازبین بردن جدایش جریان، کوپل کردن یک الگوریتم ژنتیک با حل کننده تحلیل جریان برای بهینه سازی پارامترهای کنترل (دامنه سرعت، فرکانس، زاویه نسبت به دیوار)، بهبود قابل توجهی در بازده کنترل، افزایش حداکثر نیروی برآ و تعویق زاویه واماندگی ایرفویل	شبیهسازی میدان جریان حلکننده رنس ناپایا و مدل آشفتگی k-wSST	کنترل جدایش جریان روی ایرفویل بزرگ	عددی	تانگ ^۴ و همکارانش ۲۰۱۸[۲۲]
كنترل يا حذف واماندگی ديناميكی ايرفويل	جریان ناپایا و مغشوش به همراه حل معادلات ناویر - استوکس بهصورت دوبعدی تراکمناپذیر مغشوش بر اساس روش رو مرتبه دوم در زوایای حمله مختلف	اثر جت مصنوعی بر کنترل واماندگی دینامیکی یک ایرفویل	عددی	شکرگزار عباسی ^۵ و همکارانش ۲۰۲۱[۲۳]
حذف یا کاهش شدید جدایش جریان در زوایای حمله بالا، افزایش راندمان آیرودینامیکی در شرایط بحرانی، شرایط واماندگی شدید و شرایط واماندگی کامل	پیش،ینی ساختار جریان و عملکرد ایرفویل، مقایسه مشخصههای آیرودینامیکی ایرفویل در حالت بدون و با جت مصنوعی در زوایای مختلف حمله، بهینهسازی پارامترهای اصلی جت مصنوعی برای استفاده از جتهای دوتایی	اثر پارامترهای جت مصنوعی بر کنترل جریان یک ایرفویل در اعداد رینولدز بالا	عددی	فنگ ^{⁶و همکارانش ۲۰۱۹[۲۴]}
افزایش حداکثر ضریب برآ و زاویه واماندگی و ازبینبردن واماندگی روی ایرفویل و افزایش عملکرد آیرودینامیکی	محاسبه شرایط جریان (واماندگی و بدون واماندگی) با استفاده از دو سوراخ فشار ساکن روی سطح بالایی ایرفویل تنها	استفاده از سیستم جت مصنوعی برای کنترل واماندگی روی ایرفویل	تجربى	هاسگاوا ^۷ و همکارش ۲۰۱۸[۲۵]
ازبینبردن جدایش جریان روی برای ایرفویل، بررسی اثر ضریب ممنتوم در تمامی زوایای حمله قبل و بعد از واماندگی و همچنین زاویه حمله واماندگی شدید	استفاده از جت مصنوعی برای افزودن ممنتوم، افزودن ممنتوم در دو مرحله دمش و مکش، تعیین ضریب ممنتوم موردنیاز و همچنین زاویه تزریق جت مصنوعی در جلوی نقطه جدایش و تأثیر مکان تحریک بهعنوان یک پارامتر بهینهسازی	کنترل جدایش جریان روی یک ایرفویل	عددی	لئو [^] و همکارانش ۲۰۲۰[۲۶]
ایجاد و تکامل ساختارهای جت مصنوعی، انتقال به ساختارهای سهبعدی شده توسط ساختارهای القاشده توسط جت مصنوعی قبل از ناپایداری بهعنوان گردابه غلتشی و تأخیر در جدایش جریان	آشکارسازی نقش ساختارهای جت در تأخیر جدایش جریان	اثرات کنترل جریان توسط یک جت مصنوعی دارای با ضریب منظری بالا بر روی جریان حول ایرفویل	تجربى	اریک یانگ ^۱ ۲۰۲۱[۲۷]

¹ Itimad Dawood Jumaah Azzawi
² Convex Hump
³ Md Nizam Bin Dahalan
⁴ Z. L. Tang
⁵ A. Shokrgozar Abbasi
⁶ Jianjun Feng
⁷ Hiroaki Hasegawa
⁸ Zhiyong Liu
⁹ Eric Yang

دستاوردها	فرضيات و محدوديتها	موضوع تحقيق	روش بررسی	مرجع
تأثیر زاویه شیب جت مصنوعی بر جریان در لایهمرزی و نیروهای آیرودینامیکی، شتاب سرعت جریان در لایهمرزی با تزریق انرژی به آن، اثرات کنترلی بهتر بر تأخیر واماندگی ایرفویل	اثرات کنترلی جت مصنوعی بر مشخصههای ایرفویل و پروفیلهای سرعت در لایهمرزی واماندگی یک ایرفویل		تجربى	ژاو ⁽ و همکارانش ۲۰۲۲[۲۸]
تولید ضریب برآی بیشتر نسبت به بیشینه ضریب برآ در حالت غیر کنترلی در همه زوایای حمله، کاهش ضریب پسا نسبت به حالت غیر کنترلی	شبیهسازی عددی حرکت دیافراگم و جریان خروجی حاصل از عملگر جت مصنوعی، حل معادلات ناویر – استوکس در شرایط جریان آشفته و ناپایا در محدوده جریان زیر صوت، تأثیر عملگر جت مصنوعی در به تأخیرانداختن جدایش ناحیه واماندگی و افزایش عملکرد آیرودینامیکی، مطالعه محل قرارگیری عملگر روی ایرفویل برای شناسایی مکان بهینه	به تعویقانداختن واماندگی و افزایش عملکرد آیرودینامیکی ایرفویل مافوق بحرانی	عددی	نجفی و همکارانش ۲۹]۲۰۲۲[۲۹]
افزایش ضریب برآ و کاهش ضریب پسا با افزایش فرکانس تحریک و تعویق نقطه جدایش جریان روی ایرفویل	بررسی اثر فرکانسهای تحریک جت مصنوعی	اثر فرکانس تحریک جت مصنوعی بر کنترل جریان جداشده روی ایرفویل فوق, حرانی در زوایای حمله بعد از واماندگی	عددی	نجفی و همکارانش ۲۰۲۲[۳۰]
کاهش ناحیه جدایش سطح فوقانی ناشی از تجمع یخ، بهبود قابلتوجه مشخصههای آیرودینامیکی ایرفویل یخزده	در این بررسی عددی، ابتدا یک میدان جریان حول ایرفویل یخزده تحت تأثیر محرک جت مصنوعی ایجادشده که شامل روش عددی، روش پیش بینی یخ و شرایط مرزی جت مصنوعی است. سپس، به بررسی تغییرات مشخصههای آیرودینامیکی ایرفویل های یخزده مختلف با اعمال محرک جت مصنوعی پرداخته شده است و جدایش جریان در نزدیکی شکل یخ مورد بررسی قرار گرفته است و در نهایت، پارامترهایی مانند موقعیت جت و زاویه آن، به دست آمده است.	اثرات کنترلی جت مصنوعی بر مشخصههای آیرودینامیکی ایرفویلهای یخزده	عددی	چن ^۲ و همکارانش ۳۱]۲۰۲۳[
افزایش ضریب برآ و کاهش ضریب پسا برای حالت بهینه کنترلشده در مقایسه باحالت بدون کنترل، بهبود عملکرد آیرودینامیکی	استفاده از پیکربندی شامل یک ایرفویل بالادستی با حرکت پیچشی در فرکانس ثابت و یک ایرفویل پاییندستی بدون حرکت، درنظرگرفتن زاویه تزریق دو جت مصنوعی، اختلاففاز بین هر فرکانس جت مصنوعی و فرکانس حرکت پیچشی علاوه بر فاصله عمودی بین ایرفویلها بهعنوان متغیرهای بهینهسازی، کوپل کردن الگوریتم بهینهسازی با یک روش یادگیری ماشین برای کاهش هزینه محاسباتی	کنترل جریان روی دو ایرفویل پشتسرهم با استفاده از یادگیری ماشین ^۴	عددی	توسط حسینی ^۳ و همکارانش ۲۰۲۳[۳۲]

- ¹ Guoqing Zhao
 ² Xi Chen
 ³ N. Hosseini
 ⁴ Machine Learning



شکل (۳): جت مصنوعی واقع در روی سطح مکش ایرفویل

۳- شبیهسازی عددی

در تحقیق حاضر، برای شبیهسازی مسئله از نرمافزار فلوئنت استفاده شده است. با استفاده از این نرمافزار دامنه حل به تعداد محدودی حجم کنترلی تقسیم میشود که با بهره گیری از فرم انتگرالی معادلات بقا، معادله جبری مناسبی برای رفتار جریان تقریب زده میشود که از حل آنها تصویر کاملی از رفتار جریان به دست میآید.

برای شبیهسازی ایرفویلها از سه نوع دامنه محاسباتی حول ایرفویل استفاده شده که شامل نوع C، نوع O و نوع H میباشد. نوع C معمولاً در جریانهای تراکمناپذیر، نوع O معمولاً در جریانهای تراکمپذیر و نوع H معمولاً برای هیدرو فویلهای زیر سطح آزاد آب استفاده میشود. در تحقیق حاضر به بررسی عددی اثر جت مصنوعی بر ایرفویل بال یک هواپیمای مانورپذیر مافوق صوت در زوایای حمله مختلف با استفاده از نرمافزار فلوئنت (پرداخته شده است. این بال دارای ایرفویلی با مقطع NACA 643618-il می باشد. در این تحقیق، ابتدا به بررسی اثر یک جت مصنوعی بر ضرایب آیرودینامیکی ایرفویل مورد بررسی پرداخته می شود و در مرحله بعد، اثر استفاده از دو جت مصنوعی و مکانهای مختلف قرارگیری آنها روی ایرفویل به قسمی که بهترین راندمان آیرودینامیکی را ایجاد کنند، بررسی میشود. در بررسیهای صورت گرفته توسط سایر پژوهشگران از ایرفویلهای سری ۴ و ۵ و باضخامت زیاد استفاده شده است که در این ایرفویلها جدایش جریان از لبه فرار بال شروع شده و با افزایش زاویه جمله به سمت قسمتهای جلویی ایرفویل گسترش مییابد. در این تحقیق ایرفویل مورداستفاده از سری ۶ و نازک بوده که جدایش جریان از همان مقاطع ابتدایی بال شروعشده و حباب جدایش روی سطح بالایی ایرفویل در زوایای حمله پایین شکل می گیرد. به تأخیرانداختن شروع جدایش جریان و همچنین کوچک نمودن اندازه حباب جدایش روی سطح ایرفویل از اهداف بعدی این تحقیق میباشد.

۲- هندسه ایرفویل موردمطالعه

در این تحقیق، بررسیهای عددی به صورت دوبعدی بر روی ایرفویل ii-618-(3)NACA64 انجام شده است که نمایی از آن در شکل i آورده شده است. درواقع ایرفویل موردمطالعه، برش دوبعدی از بال یک هواپیمای مانورپذیر موردبررسی است که در شکل i نشان داده شده است. جت مصنوعی به دو صورت تک و دوگانه روی سطح مکش این ایرفویل در موقعیتهای مختلف نصب شده است. شکل i موقعیت قرارگیری جت مصنوعی را روی این ایرفویل نشان می دهد.



شکل (۲): هندسه ایرفویل موردمطالعه در این تحقیق

¹ Fluent

برایناساس، در این تحقیق از دامنه محاسباتی نوع C استفاده شده است که نمایی از این دامنه محاسباتی حول ایرفویل در شکل ۴ نشاندادهشده است. ورودی و مرزهای بالا و پایین ۱۲/۵ برابر طول وتر از ایرفویل فاصله دارند و مرز خروجی ۲۰ برابر طول وتر در نظر گرفته شده است.

برای ورودی و مرزهای بالا و پایین از شرط مرزی ورودی سرعت و برای خروجی از فشار اتمسفر استفاده شده است (شکل ۴). همچنین برای دیواره ایرفویل شرط مرزی عدم لغزش در نظر گرفته شده است. برای دیافراگم نیز شرط مرزی دیواره متحرک از طریق تابع تعریفشده توسط کاربر (UDF) استفاده شده است.

مدل کی امگا اس اس تی یکی از روش هایی است که با اقبال مواجه شده است. اما در حل انجامشده از مدل کی اپسیلون استفاده شده است. در این مطالعه به دلیل بررسی شروع ناحیه جدایش جریان، محققین از مدل آشفتگی کی – اپسیلون به همراه ریز بودن شبکه محاسباتی نزدیک سطح بهره جستهاند و نتایج بهدستآمده معرف دقت قابل قبول تا قبل از شروع ناحیه جدایش است. همچنین باتوجهبه اینکه حل عملگر جت مصنوعی و بررسی اثرات متقابل آن در کنار سطح، ارتباط مستقیم با ریز بودن شبکه نزدیک به سطح دارد؛ بنابراین مقادیر بزرگ و عمومی y برای حل مناسب نبوده و برای دقت بالاتر نیاز به شبکه ریزتر نزدیک به سطح میباشد.



شکل (۴): فضای محاسباتی و شرایط مرزی حاکم بر مسئله جریان حول ایرفویل

۱-۳- روش محاسباتی

در این بررسیها، طول وتر ایرفویل ۲/۵۶ متر است. بررسیها در جریان با سرعت عدد ماخ ۲/۱۵ که متناظر با عدد رینولدز میباشد، صورت گرفته است. زاویه حمله برای ایرفویل بدون کنترل (پایه) از صفر تا ۱۹ درجه در نظر گرفته شده است و اثرات جت مصنوعی در زوایای حمله ۱۷ و ۱۹ درجه (زوایای بعد از واماندگی) بررسی شدهاند.

شبکه محاسباتی برای اعتبارسنجی و برای مطالعه كنترل فعال جدايش جريان روى ايرفويل -(3)NACA 64 618-il در شکل ۵ نشانداده شده است. شبکهای با سازمان از نوع سی بر روی ایرفویل پایه تهیه شده است (شکل ۵(**الف**)). درحالی که هنگام استفاده از جت مصنوعی در موقعیتهای مختلف در امتداد وتر روی سطح مکش ایرفویل (شکل **۵(ب)**)، شبکه ترکیبی ایجاد شده است. در تمامی حالات اریفیس جت مصنوعی دارای عرض ۰/۲۵٪ طول وتر است. همچنین در تمامی حالات مورد بررسی، شبکهبندی با استفاده از نرمافزار گم بیت ٔ تولید شده است. شکل ۵(ج)، شبکه ٔ بیسازمان داخل جت مصنوعی را نشان میدهد. جزئیات بیشتر شبکهبندی برای هر دو مورد (پایه و تحریکشده) در جدول 2 آورده شده است. اندازه شبكهبندى براى همه موارد تحريكشده يكسان بوده و مقدار +yدیواره موجود در جدول Y تنها برای منطقه سازمان یافته شبکه نمایش دادهشده است.

الف

ج



شکل (۵): شبکههای محاسباتی مورداستفاده برای اعتبارسنجی ایرفویل پایه و کنترلی (SJA در ۲۰٪ وتر) (الف) شبکهبندی اطراف ایرفویل پایه (ب) شبکهبندی اطراف ایرفویل با جت مصنوعی (ج) توزیع شبکه بی سازمان درون جت مصنوعی

"Gambit

جدول (۲): تعداد شبکههای بکار رفته برای ایرفویل پایه و

تحريكشده					
		تعداد	تعداد		
حالب	وع	سلول	صفحه	تعداد نود	y+
رارە	با	1.0	71.7.	1.00.	<1
-0.0	سازمان	1 00		1 0 1	.,
SJA	هيبريد	1.8489	212966	1.8440	<1

مدل آشفتگی کا – اپسیلون بر اساس معادلات ناویر – استوکس رینولدز متوسط شده است. این معادلات شامل معادله حفظ جرم، معادله حفظ حرکت و معادله انرژی است. باتوجهبه متوسط گیری بر روی معادلات ناویر – استوکس، متغیرهای سرعت و فشار به متغیرهای آماری مانند متوسط و نوسانات تبدیل میشوند.

این معادلات شامل معادله حفظ جرم، معادله حفظ حرکت و معادله انرژی است که باتوجهبه متوسط گیری بر روی معادلات ناویر – استوکس، بهصورت زیر تبدیل میشوند:

معادله بقای جرم متوسط شده:

$$\frac{\partial \overline{\rho}}{\partial t} + \nabla \cdot (\overline{\rho u}) = 0 \tag{1}$$

معادله بقای اندازه حرکت متوسط شده:

$$\frac{\partial(\overline{\rho}u)}{\partial t} + \nabla \cdot (\overline{\rho}u \otimes \overline{u} + \overline{\tau}) = -\nabla \overline{p} + \nabla \cdot \overline{\tau} + \overline{f} \qquad (\Upsilon)$$

معادله بقای انرژی متوسط شده:

$$\frac{\partial(\overline{\rho}E)}{\partial t} + \nabla \cdot ((\overline{\rho}E + \overline{p})\overline{u} + \overline{q}) = \nabla \cdot (\overline{\tau} \cdot \overline{u}) + \overline{u} \cdot \overline{f}$$
(*)

در اینجا، $\overline{\rho}$ نمایانگر چگالی متوسط، u بردار سرعت متوسط، \overline{p} فشار متوسط، \overline{r} تانسور تبدیل گرادیان سرعت متوسط، \overline{q} فشار متوسط، \overline{f} تیروهای حجمی متوسط را نمایش میدهند.

معادلات ناویراستوکس رینولدز متوسط ناپایا با استفاده از حلگر عددی فلوئنت در میدان محاسباتی در نظر گرفتهشده، حل شده است. در این حل از مدل آشفتگی کا اپسیلون استفاده شده است و یک UDF نیز برای نوسان دیافراگم با فرکانس و دامنه داده شده، نوشتهشده است.

۲-۳- استقلال از شبکه

برای اطمینان از نتایج عددی، باید استقلال حل عددی از تعداد سلولهای شبکه برای حالت کنترلی مورد بررسی قرار

گیرد. برای این منظور، از چهار شبکه مختلف با تعداد المانهای ۵۳۳۶۷، ۵۰۰۵۱، ۱۰۶۴۶۹ و ۱۳۳۰۸ برای ایرفویل تک جت در زاویه حمله ۱۹ درجه (بعد از واماندگی) استفاده شده است (شکل **۶**).

در شکل ۷، تغییرات ضرایب آیرودینامیکی برآ و پسا برای شبکههای با تعداد شبکه مختلف نشان داده شده است. همانطوریکه از این شکل پیداست، ضرایب نیروهای برآ و پسا از تعداد المان ۲۰۶۴۶۹ به بعد تغییر ناچیزی دارد. ازاینرو این تعداد المان بهعنوان معیار برای شبیهسازیهای عددی در نظر گرفته شده است. با توجه به ماهیت مساله در تحقیق انجامشده، بایستی بتوان لایهمرزی را به بهترین نحو شبیهسازی کرد. معیاری که میتوان میزان کارایی شبیهسازی کرد. معیاری که میتوان میزان کارایی اولین سلول از سطح یا همان +۷است. مقدار توصیهشده +۷ برای مدل آشفتگی کا-پسیلن توسط نرمافزار فلوئنت برابر ۱ است. ولی در مطالعه عددی حاضر برای دقت بیشتر (مطابق با جدول **2**) این مقدار کمتر از یک در نظر گرفته شده است.



شکل (۴): شبکههای مورداستفاده برای بررسی استقلال از شبکه



NASA شکل ۸: ضرایب آیرودینامیکی ایرفویل پایه NASA M = 0.15) GA(W)-2

۴- نتایج

در این بخش، ابتدا نتایج حل عددی برای ایرفویل NACA 64(3)-618 بدون درنظر گرفتن اثرات تحریک جت مصنوعی لحاظ شده است. این بررسی در عدد ماخ ۰/۱۵ و برای زوایای حمله صفر تا ۱۹ درجه انجام شده است.



شکل (۷): بررسی استقلال از شبکه برای ایرفویل با جت مصنوعی واقعشده در ۱۲/۱۲ طول وتر و در زاویه حمله ۱۹ درجه

۳-۳- اعتبارسنجی

در این بخش، برای اعتبارسنجی حل عددی انجامشده، به حل عددی جریان حول ایرفویل پایه 2-(NASA GA(W) یوداخته شده است. تغییرات ضرایب آیرودینامیکی برآ، پسا و گشتاور پیچشی بر حسب زاویه حمله برای این ایرفویل در شکل ۸ آورده شده است. در این اشکال، مقایسه بین حل عددی انجامشده برای این ایرفویل با دادههای تجربی موجود در مرجع [۱۷] برای زوایای حمله صفر تا ۲۰ درجه انجام شده است. همانطوریکه از این شکلها پیداست، واماندگی جریان در زاویه حمله حدود ۱۷ درجه اتفاق میافتد و حل عددی انجامشده تا قبل از جدایش جریان بر روی سطح ایرفویل و وقوع واماندگی، تطابق بسیار خوبی با دادههای تجربی دارد. درحالیکه در منطقه پس از واماندگی، تغییر در ضرایب آیرودینامیکی مشاهده میشود.



شکل **۹**، خطوط همتراز سرعت را حول ایرفویل بدون جت مصنوعی در زوایای حمله مختلف نشان میدهد. همانطوریکه در این شکل دیده میشود، در زوایای حمله پایین (تا ۵ درجه) جریان چسبیده به سطح بالایی ایرفویل است و هیچگونه جدایش جریانی مشاهده نمیشود. با افزایش زاویه حمله (بیش از ۲ درجه) حباب جدایش از قسمتهای ابتدایی لبه حمله شروع به شکل گیری مینماید و با افزایش زاویه حمله رشد نموده و شروع به حرکت به سمت لبه فرار ایرفویل مینماید. همچنین دیده میشود که در زوایای حمله نزدیک واماندگی و بیشتر از آن، این حباب تمامی سطح بالایی ایرفویل را فرا گرفته و تا ارتفاع زیادی بالای سطح ایرفویل امتداد دارد. وجود این حباب جدایش سبب کاهش نیروی برآ و افزایش نیروی پسای ایرفویل می گردد.





شکل ۹: خطوط همتراز سرعت حول ایرفویل بدون جت مصنوعی در زوایای حمله مختلف

شکل ۱۰، تغییرات ضرایب آیرودینامیکی برآ، پسا و گشتاور پیچشی را برای این ایرفویل نشان میدهد. همانطوریکه از این شکلها پیداست، ایرفویل موردبررسی در زاویه حمله ۱۷ درجه دچار واماندگی می شود.





۱-۴ ⊣ثر جت مصنوعی تکی

در این بخش تأثیر جت مصنوعی تکی بر ضرایب آیرودینامیکی در پنج نقطه مختلف روی ایرفویل بررسی شده است. هدف کلی انجام این بررسی، تعیین محل بهینه برای قراردادن جت مصنوعی است. دامنه نوسانات دیافراگم در یک چهارم عرض پایه جت مصنوعی در فرکانس ۲۱۷ هرتز ثابت نگه داشته شده است. برای کارکرد مؤثر جت مصنوعی، موقعیت قراردادن آن بسیار مهم است. در زوایای حمله بالا، جریان جدا شده و محل جت مصنوعی در منطقه جداشده یا قبل از آن تأثیر عمدهای بر عملکرد و کارایی جت مصنوعی دارد. واضح است که اگر جریان جدا شده باشد و جت مصنوعی در منطقه فشار نامطلوب عمل کند، اثربخشی آن به طور قابل توجهی محدود خواهد بود.

در این تحقیق، تغییر مکانهای جت مصنوعی در فواصل ۸/۶۳ نه ۲۱٪، ۱۵٪، ۲۰٪ و ۲۵٪ وتر ایرفویل از لبه حمله مورد بررسی قرارگرفته است. جدول ۳ ضرایب آیرودینامیکی را برای ایرفویل دارای جت مصنوعی در موقعیتهای مختلف ذکرشده و در زاویه حمله صفر درجه، نشان میدهد. همانطوریکه از این جدول پیداست، راندمان آیرودینامیکی در فاصله ۰/۰۸۶۳ وتر از لبه حمله نسبت به سایر موقعیتها بیشترین مقدار را دارا است.



شکل (۱۱): خطوط همتراز سرعت حول ایرفویل با جت مصنوعی تکی واقع در ۸/۶۳٪ وتر در زوایای حمله مختلف

جدول (۳): ضرایب آیرودینامیکی ایرفویل NACA 618-il برای زاویه حمله صفر درجه

AOA	SJA	CL	CD	C _m	η
	۸/٪.۶۳	0.030638	0.005975	0.003787	5.127698
	117	0.031024	0.006187	0.003848	5.014646
صفر درجه	7.10	0.030113	0.006942	0.005006	4.337615
	/۲۰	0.031335	0.007592	0.006571	4.127119
	۲۵٪	0.019677	0.00849	0.006514	2.317811

باتوجهبه بهتر بودن راندمان جت واقع در ۸/۶۳٪ وتر، لذا این مکان برای زوایای حمله دیگر یعنی ۷، ۱۷ و ۱۹ درجه شبیهسازی شده و نتایج در جدول ۴ ارائه شده است.

جدول ۴: ضرایب آیرودینامیکی ایرفویل بهمراه جت مصنوعی تکی واقع در ۸/۶۳٪ وتر برای زوایای حمله ۲، ۱۷ و ۱۹ درجه

AOA	C _L	C _D	C _m	η
Y	0.563487779	0.035456944	0.142111	15.89217
١٧	1.439228043	0.357834187	0.393503	4.022053
١٩	1.603500158	0.464313301	0.462305	3.453487

شکل ۱۱، خطوط همتراز سرعت را برای ایرفویل بهمراه جت مصنوعی تکی واقع در ۸/۶۳٪ وتر برای زوایای حمله صفر، ۷، ۱۷ و ۱۹ درجه نشان میدهد. همانطوری که از این شکل دیده میشود، بعد از وقوع واماندگی بر روی ایرفویل، حباب جدایش بزرگی تشکیل میشود که دارای اندازهای کوچکتر نسبت به حالت بدون جت میباشد. بنابراین اعمال مؤثر بوده است. میزان افزایش راندمان حالت تک جت واقع درجه ۸/۸۲٪ وتر نسبت به حالت بدون جت در زاویه حمله ۷ میباشد. همچنین میزان افزایش راندمان حالت تک جت واقع درجه ۲۰/۱٪، ۱۷ درجه ۲۴/۲۴٪، ۱۹ درجه ۲۲/۲۷٪ در ۲۲٪ وتر نسبت به حالت بدون جت در زاویه حمله ۷ میباشد. همچنین میزان افزایش راندمان حالت تک جت واقع درجه ۲۲/۸٪، ۱۷ درجه ۲۳/۲۲٪، ۱۹ درجه ۱۹/۲۲٪ در ۲۸ درجه ۲۳/۲۲٪، ۱۹ درجه ۱۹/۲۰

واماندگی ایرفویل از طریق حل عددی در زاویه حمله ۱۷ درجه پیشبینیشده است. یک محرک جت مصنوعی مطلوب، واماندگی را در زوایای حمله بالاتر به تأخیر خواهد انداخت. این امر مخصوصاً برای بخشهای جلویی و بخشهای تأخیری سرعت کم، مفید خواهد بود که در آنجا میتواند با سرعت نسبتاً کم و در زوایای حمله بالاتر، برای مقویت پایداری کار کند. لازم به ذکر است که محرک جت مصنوعی برای عملکرد آیرودینامیکی بهتر، بهویژه در محدوده زوایای حمله بالا برای تأخیر در واماندگی، مورد نیاز است.

استفاده از محرک جت مصنوعی در زوایای حمله بالا (نزدیک واماندگی) نیروی برآ را در مقایسه ایرفویل بدون جت مصنوعی افزایش میدهد (شکل ۱۲) و زاویه حمله واماندگی را افزایش داده و جدایش جریان از روی سطح ایرفویل را تا زوایای حمله بالاتر به تأخیر میاندازد. همچنین در این زوایا، ضریب پسا نیز برای حالتی که جت مصنوعی در موقعیت ابتدایی لبه حمله قرار دارد، کاهش می یابد. به دلیل اینکه جدایش در این نوع ایرفویل از لبه حمله آغاز می شود لذا باید تا می توان مکان قرار گیری جت مصنوعی را به لبه حمله نزدیک کرد تا در منطقه جدایش عمل نکند. نیروی پسا بهطور قابلتوجهی در زاویه حمله ۱۷ درجه کاهش می یابد (نقاط سیاهرنگ روی نمودارهای شکل ۱۲ مربوط به استفاده از جت مصنوعی در زوایای حمله ۱۷ درجه و بالاتر می باشند). همچنین ضریب گشتاور نیز با اعمال جت بهخوبی افزایش مییابد که باعث بهبود مانوریذیری جنگنده خواهد شد.





۲-۴ اثر جت مصنوعی دوتایی

باتوجهبه اثرات مثبت جت مصنوعی بحث شده در بخش قبل در ناحیه نزدیک لبه حمله، در این بخش برای اعمال جت مصنوعی دوتایی، پنج موقعیت ۸۶/۸٪–۲۲٪، ۲۲٪-(مار)، ۲۲٪–۲۰٪، ۲۱٪–۲۵٪، ۱۵٪–۲۰٪ وتر ایرفویل در نظر گرفته شده است. این دو جت برای زاویه حمله ۱۷ درجه (زاویه حمله واماندگی) موردبررسی قرار گرفتهاند. مقایسه ضرایب آیرودینامیکی ایرفویل به همراه جت مصنوعی تکی (۱۲٪ وتر) و جت مصنوعی دوتایی در مکانهای مختلف در جدول **۵** ارائه شده است. همانطوریکه مشاهده می شود، راندمان آیرودینامیکی در دو موقعیت جت نزدیک به لبه حمله یعنی ۸۶/۸٪–۱۲٪ وتر نسبت به سایر موقعیتها بیشتر می باشد.

جدول ۵: ضرایب آیرودینامیکی ایرفویل بهمراه دو جت

	صنوعی همزمان در زاویه حمله ۱۷ درج
--	-----------------------------------

Double SJA	C_L	C _D	C _m	η
7.17	1.402741	•.797•79	• . ۴• • • ٧۶	4.001987
۸/۶۳ و ۱۲٪	1.40240	•	۰ <u>.</u> ۳۸۲۲۰۴	4.170009
۱۲ و ۱۵٪	1.807698	۵۷۴۸۵۳.	۰.۳۴۸۷۹۵	4.1.047.
۱۲ و ۲۰٪	1.841400	•.٣٢٧۵٩۶	•	4.094911
۱۲ و ۲۵٪	-1.78099.	-•.41.4.41.4	۸۵۰۸۶۶.۰-	W.91177F
۱۵ و ۲۰٪	1.771171	•.٣٢٩٢٣٢	•.۳۵۸۲۴۹	4.074108

قراردادن دو جت به طور همزمان باعث تزریق جریان بیشتر به لایهمرزی و بهموجب آن تأثیر بیشتر بر ضرایب آیرودینامیکی میشود. شکل **۱۳**، خطوط همتراز سرعت حول ایرفویل به همراه جت مصنوعی دوتایی را در زاویه حمله ۱۷ درجه و در موقعیتهای مختلف دو جت نسبت به هم بر روی ایرفویل نشان میدهد. همانطوریکه از این شکل پیداست، حباب جدایش در حالت اولیه قرارگیری جتهای مصنوعی دوتایی (۸/۶۳٪–۱۲٪ وتر) مسافت کمتری از سطح بالایی بال را در برگرفته است و بهتبع آن نیروی برآی بیشتری نسبت به سایر موقعیتهای جتهای مصنوعی دوتایی دارد.



شکل (۱۳): خطوط همتراز سرعت حول ایرفویل به همراه جت مصنوعی دوتایی در موقعیتهای مختلف جتها از همدیگر

با اعمال جت مصنوعی دوتایی به ایرفویل در زاویه حمله ۱۷ درجه نسبت به جهت مصنوعی تکی واقعشده در ۸/۶٪. وتر، ضریب نیروی برآ حدود ۲/۱ درصد کاهش مییابد. همچنین ضریب نیروی پسا در این حالت نیز حدود ۴/۴۴٪ کاهش مییابد. بنابراین میتوان نتیجه گرفت که برای حالت جت مصنوعی دوتایی در زاویه حمله ۱۷ درجه، راندمان آیرودینامیکی ۲/۱۲٪ بوده که این نسبت برای جت مصنوعی تکی در موقعیت ۸/۶۳٪ وتر ۴/۰۲۲٪ میباشد.

۵- نتیجهگیری

در این تحقیق، اثر جت مصنوعی تکی و دوتایی بر مشخصههای آیرودینامیکی ایرفویل NACA64(3)-618 از طریق شبیهسازی عددی مورد بررسی قرار گرفته است. برای ایرفویل بدون جت مصنوعی در زوایای حمله کمتر از ۵ درجه، جریان به سطح ایرفویل چسبیده است ولی با افزایش زاویه حمله، جدایش جریان با توجه به ضخامت کم ایرفویل از همان قسمتهای ابتدایی لبه حمله شروع به شکل گیری می کند و با افزایش زاویه حمله رشد نموده و تمامی سطح بالایی ایرفویل را تا ارتفاع زیادی از سطح ایرفویل در برمی گیرد. بر این اساس برای جلوگیری از جدایش جریان و یا به تأخیر در وقوع آن و همچنین کوچک نمودن اندازه حباب جدایش بر روی سطح ایرفویل، ابتدا جت مصنوعی تکی در موقعیتهای ۸/۶۳، ۱۲، ۱۵، ۲۰ و ۲۵ درصد وتر روی سطح بالایی ایرفویل قرار داده شد و مشخص گردید که بیشترین مقدار راندمان آیرودینامیکی ایرفویل مربوط به حالتی است که جت مصنوعی در فاصله ۸/۶۳٪ طول وتر از لبه حمله ایرفویل قرار می گیرد و این موقعیت نسبت به سایر موقعیتهای دیگر به ترتیب ۲/۲۵ درصد، ۱۸/۲۱ درصد، ۲۴/۲۴ درصد و ۱۲۱ درصد افزایش در مقدار راندمان را هرچه جت مصنوعی به لبه در زاویه حمله صفر درجه نشان میدهد. همچنین در زاویه حمله ۷ درجه که حباب جدایش شروع به شکل گرفتن بر روی ایرفویل مینماید، بیشترین مقدار برای راندمان آیرودینامیکی در زوایای حمله موردبررسی به دست میآید. در ضمن اثر عملگر جت مصنوعی بر راندمان آیرودینامیکی در زوایای حمله قبل از واماندگی نسبت به زوایای حمله بعد از واماندگی بیشتر است.

در مرحله بعد، جت مصنوعی دوتایی در پنج موقعیت - '.10 '.'.10-'.'.11 '.'.10-'.'.11 '.'.10-'.'.11 '.'.17-'././/9W ۲۰٪ وتر در نظر گرفته شد و اثر این دو جت در زاویه حمله ۱۷ درجه (زاویه واماندگی ایرفویل) مورد بررسی قرار گرفت و مشاهده شد که راندمان آئرودینامیکی در موقعیت ۸/۶۳٪ و ۱۲٪ دارای بیشترین مقدار میباشد بهطوریکه این موقعیت نسبت به سایر موقعیتها به ترتیب ۰/۳۷ درصد، ۰/۶۲ درصد، ۱۴/۱ درصد و ۱/۱۴ درصد افزایش در راندمان آیرودینامیکی را نشان میدهد. همچنین مشاهده گردید که استفاده از جت مصنوعی دوتایی باعث کوچک شدن اندازه حباب جدایش روی ایرفویل می شود و کمترین اندازه این حباب جتهای مصنوعی واقع در موقعیت ۸/۶۳٪ و ۱۲٪ طول وتر از لبه حمله می باشد. در ضمن در تمامی موقعیتهای بررسیشده برای عملگر جت مصنوعی دوتایی، جریان در نواحی انتهایی ایرفویل دوباره به سطح آن مىچسېد.

۵- مراجع

- [1] Hak, M. G. (2000). Flow control, Cambridge University Press, Cambridge.
- [2] Yadegari, M. and S. T. S. SEYED (2015). "A Parametric Study for Passive Control of Shockboundary Layer Interaction of an Airfoil with Porous Media in a Transonic Flow." Fluid Mechanics & Aerodynamics Journal 3(4): 73-86, (In Persian).
- [3] Farajollahi, A. and M. R. Salimi, M. Zakyani Roudsari (2023). "Numerical investigation of the cavity effects on the passive flow control of NACA0012 airfoil under dynamic stall conditions." Fluid Mechanics & Aerodynamics Journal 11(2): 95-108. DOR: 20.1001.1.23223278.1401.11.2.8.2(In Persian).
- [4] Sharafi, A., et al. (2011). "Experimental and numerical investigation of vortex generator effects on flow pattern and aerodynamic coefficients of an airplane wing model." Journal of Aeronautical Engineering13(2):1-16.DOR: 20.1001.1.17359449.1390.13.2.1.2 (In Persian).
- [5] Farajollahi, A., et al. (2022). "Numerical Simulation and Investigation of the Effects of Vortex Generator on Aerodynamic Coefficients of the Main Helicopter Rotor in Hover." Fluid Mechanics & Aerodynamics Journal 10(2): 55-66. DOR: 20.1001.1.23223278.1403.13.1.11.7 (In Persian).
- [6] Sharafi, A. and M. Alaee (2020). "Numerical investigation of riblet effect on aerodynamic coefficients of an airfoil." The 18th International Conference of Iranian Aerospace Society.
- [7] Saeedi, M. and R. Aghaei Tough (2021). "Delay in flow separation on wind turbine blade by combining slat effect and longitudinal slot." Fluid Mechanics & Aerodynamics Journal 9(2): 39-52. DOR: 20.1001.1.23223278.1399.9.2.4.4 (In Persian).

- [22] Tang, Z., et al. (2018). "Large-scale separation flow control on airfoil with synthetic jet." International Journal of Computational Fluid Dynamics 32(2-3): 104-120. DOI: 10.1080/10618562.2018.1508656
- [23] Shokrgozar Abbasi, A. and S. Yazdani (2021). "A numerical investigation of synthetic jet effect on dynamic stall control of oscillating airfoil." Scientia Iranica 28(1): 343-354. DOI: 10.24200/sci.2019.52743.2870
- [24] Feng, J., et al. (2019). "Effect of synthetic jet parameters on flow control of an aerofoil at high Reynolds number." Sādhanā 44: 1-10. DOI: 10.1007/s12046-019-1173-2
- [25] Hasegawa, H. and S. Obayashi (2018). "Active stall control system on NACA0012 by using synthetic jet actuator." Journal of Flow Control, Measurement & Visualization 7(1): 61-72. DOI: 10.4236/jfcmv.2019.71005.
- [26] Liu, Z., et al. (2020). "Estimation of the momentum coefficient of synthetic jet in flow separation control over an airfoil." Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part G: Journal of Aerospace Engineering 234(14): 2050-2061. DOI: 10.1177/0954410020926656.
- [27] Yang, E. (2021). PIV Study of Control by Synthetic Jets to Delay Flow Separation over an Airfoil, University of Toronto (Canada).
- [28] Zhao, G., et al. (2022). "Wind-tunnel tests of synthetic jet control effects on airfoil flow separation." Scientific Reports 12(1): 21994. DOI: 10.1038/s41598-022-19642-2.
- [29] Najafi, E., et al. (2022). "Investigation of synthetic jet actuator position in delaying separation of a supercritical airfoil." Journal of Aeronautical Engineering 24(1): 83-96. DOI: 10.22034/joae.2022.313705.1067 (In Persian).
- [30] Najafi, E., et al. (2022). "Numerical Study of the Effects of Excitation Frequency of Synthetic Jet Actuator on Aerodynamic Performance of a Supercritical Airfoil." Aerospace Knowledge and Technology Journal 11(1): 161-176. DOI: 20.1001.1.23221070.1401.11.1.10.2(In Persian).
- [31] Chen, X., et al. (2023). "Numerical Investigations of Synthetic Jet Control Effects on Iced Airfoils." Energies 16(22): 7487. DOI: 10.3390/en16227487
- [32] Hosseini, N., et al. (2023). "Flow control with synthetic jets on two tandem airfoils using machine learning." Physics of Fluids 35(2). DOI: 10.1063/5.0135428.

- [8] Sharafi, A. and M. Al Havaz (2019). "Effect of Steady Spanwise Blowing on the Aerodynamic Coefficients of a Maneuverable Aircraft Wing Model." Amirkabir Journal of Mechanical Engineering 52(11): 3001-3014. DOI: 10.22060/mej.2019.15222.6063 (In Persian).
- [9] Sharafi, A. (2023). "Numerical investigation of simultaneous blowing and suction on the wing's airfoil of a maneuverable aircraft." Journal of Mechanical Engineering 52(4): 203-211. DOI: 2022.52218.3130 (In Persian).
- [10] Shojaeefard, M. H., et al. (2017). "Experimental and Numerical Investigations of Oscillation Parameters Effects on Stability Derivatives of a NACA0012 Airfoil." Journal of Fluid Mechanics and Aerodynamics 6(1): 27-38. DOR: 20.1001.1.23223278.1396.6.1.3.0 (In Persian).
- [11] M. H. javareshkianAzargoon, Y. and E. Esmaeili Far (2019). "Optimize motion characteristics of Oscillation Airfoil near the Water Surface using Genetic Algorithm and RSM." Fluid Mechanics & Aerodynamics Journal 8(1): 81-93. DOR: 0.1001.1.23223278.1398.8.1.7.8 (In Persian).
- [12]A. Shams Taleghani., M. Mirzaei
- ., Abdullah Shadaram et al. (2012). "Experimental investigation of active flow control for changing stall angle of a NACA0012 airfoil using plasma-actuator." Journal of fluid and

aerodynamic mechanics 1(1): 89-97. (In Persian).

- [13] Mohseni, K. and R. Mittal (2014). Synthetic jets: fundamentals and applications, CRC Press. DOI: 10.1201/b17430.
- [14] Auerbach, D. (1987). "Experiments on the Trajectory and Circulation of the Starting Vortex." Journal of Fluid Mechanics 183: 185-198. DOI: 10.1017/S0022112087002593.
- [15] Miller, A. C. (2005). Flow control via synthetic jet actuation, Texas A & M University.
- [16] O'Donnell, K., et al. (2007). Active aeroelastic control aspects of an aircraft wing by using synthetic jet actuators: modeling, simulations, experiments. Modeling, Signal Processing, and Control for Smart Structures 2007, SPIE. DOI: 10.1117/12.716775.
- [17] Durrani, N. and B. A. Haider (2011). Study of stall delay over a generic airfoil using synthetic jet actuator. 49th AIAA Aerospace Sciences Meeting Including the New Horizons Forum and Aerospace Exposition. DOI: 10.2514/6.2011-943.
- [18] Çiftci, M. (2014). Synthetic jet application on a flapping airfoil, Middle East Technical University.
- [19] Montazer, E., et al. (2016). Optimization of a synthetic jet actuator for flow control around an airfoil. IOP Conference Series: Materials Science and Engineering, IOP Publishing. DOI:10.1088/1757-899X/152/1/012023.
- [20] Azzawi, I. D. J. (2016). Application of Synthetic Jet Actuators for Modification of Separated Boundary Layers, University of Leeds.
- [21] Dahalan, M. N. B. (2017). Effectiveness of Synthetic Jet Actuators for Separation Control on an Airfoil, Universiti Teknologi Malaysia.